

# Fiche produit : SYB 3

## Robot Collaboratif interactif

### Performances COBOT

Portée:	1600 mm / Centre Axe 1 du COBOT
Charge utile:	10 kg sur toute la zone de travail
Vitesse maximale:	1.0 m/s
Accélération maximale:	1.0 m/s <sup>2</sup>
Répétabilité en position:	± 0.2 mm en charge (NF EN ISO 9283)
Support Outil:	Maintien de l'assiette support outil lors des mouvements
Assiette support outil:	Modifiable manuellement : Horizontal ou Verticale
Indice de protection:	IP 54

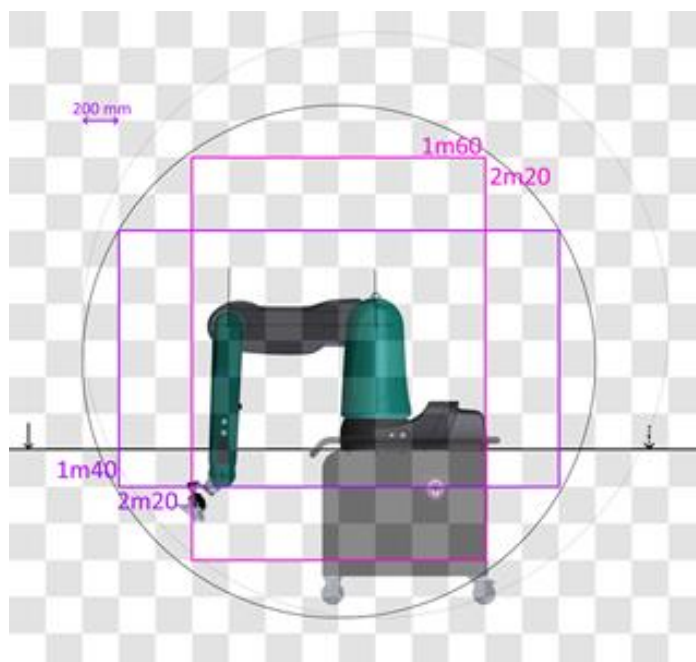
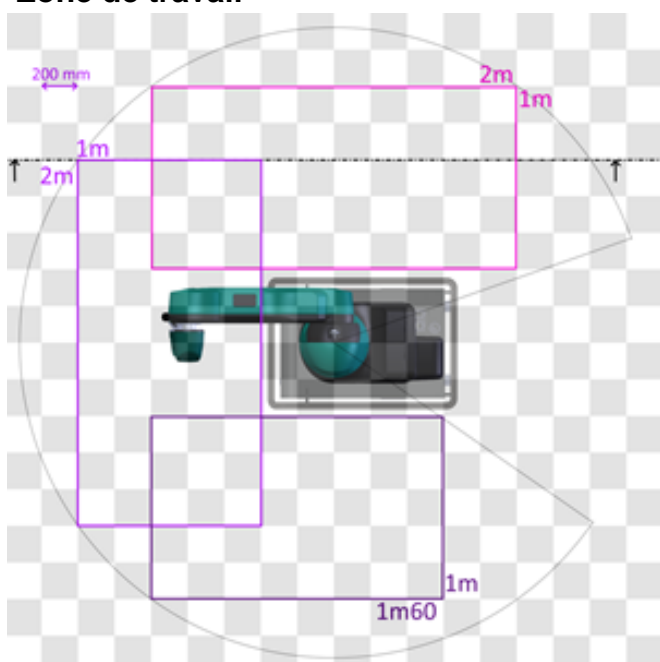
### Caractéristiques

Nombre d'axes:	3
Poids de la mécanique:	105 kg hors effecteur
Empreinte embase mécanique:	500 x 700 mm
Installation du Cobot:	Montage au sol ou plafond
Mobilité Cobot:	Montage sur une desserte mobile (option)
Pupitre de paramétrage:	Déporté (Cable 4 m) avec Ecran tactile, BP mise en Service et A.U.
Baie de Commande:	Hauteur 530 mm x 485 mm largeur x Profondeur 420 mm
Installation de la baie:	Montage verticale Poids 45 Kg
Ombilic Baie - Bras Cobot :	Connecteur coté mécanique - longueur 2 m (jusqu'à 25 m en option)

### Interface intégrateur

Alimentation:	230 V, 50 Hz - 16 A
Protection alimentation Cobot:	Disjoncteur différentiel 30 mA Courbe D
Puissance consommée	< 2 kW hors procédé
Entrées / Sorties Intégrateur:	Extension EtherCAT
	Connecteur 3 entrées / 4 sorties TOR 24V
Connectiques extérieures baie:	Borniers : 6 entrées / 3 sorties TOR, 24V, 2x 0V
	Interrupteur Arrêt d'Urgence déporté
	Prise réseau Ethernet RJ 45
	Prises de service 230V 10A en façade avant et arrière de la baie
Faisceau " intégrateur":	4 câbles + blindage entre la baie et le robot via l'ombilic

### Zone de travail





## Applications disponibles :

- Ponçage orbitale – Diamètre disque 150 mm ou 77 mm
- Ponçage vers le sol, le mur ou au plafond
- Contrôles non destructifs – Aide à l'effort automatisé

## 4 modes de fonctionnement :

- Assistance – Restitution – Parallélisation – Télé-opération
- Interface opérateur simple, pilotage à l'aide de 2 boutons
- Utilisation sans efforts pour l'opérateur – Guide virtuel



## Option : Effecteur instrumenté



Pour les applications nécessitant le suivi de surfaces de grandes dimensions avec un fort rayon de courbure, l'ajout d'un effecteur instrumenté est disponible pour gérer 3 degrés de liberté supplémentaires.

Le COBOT intègre alors dans ses lois de contrôle d'asservissements 6 degrés de liberté, pour garantir un effort constant perpendiculaire à la normale de la surface de travail du disque.

## Option de mobilité : montage sur desserte

- L'interface opérateur est amovible et fixée par un pied aimanté sur la desserte
- Une main courante entoure la desserte pour faciliter la maniabilité
- La desserte est lestée et freinée pour garantir la stabilité
- L'ensemble est supporté par 4 roues de Ø 150 mm dont 2 sont freinées.
- Ergonomie optimale par rapport à la ligne d'épaule de l'opérateur
- Un logement accessible par une porte latérale est disponible pour l'intégration d'équipements additionnels.
- Desserte de base Emprise au sol max : 800 x 1000 mm - Hauteur 840 mm :
- Desserte avec aspiration embarquée : 800 x 1700 mm - Hauteur 840 mm



ISYBOT renforce la compétitivité et l'attractivité du poste manuel sans modifier son environnement

- MOBILITE du COBOT entre les différents postes de travail
- RAPIDITE d'intégration et de prise en main intuitive
- FAIBLE INERTIE due à une conception mécanique unique
- FLUIDITE de déplacement en mode assistance au geste
- GAINS capacitaire tout en valorisant le savoir faire de l'opérateur